

[별첨 : GR700N-2 공급사양]



Lifting your dreams

GR-700N (Ⅱ)

6단복
3단폴 오토 지브
H형 아웃트리거



■ 주요제원

● 크레인

크레인 용량	9.8m 볼	70,000kg X 2.1m	(8본X2)
	16.6m 볼	32,000kg X 5.5m	(8본)
	23.5m 볼	24,000kg X 5.5m	(6본)
	30.3m 볼	12,500kg X 11.0m	(4본)
	37.2m 볼	12,000kg X 10.0m	(4본)
	41.2m 볼	10,000kg X 11.0m	(4본)
	44.0m 볼	8,200kg X 13.0m	(4본)
	8.4m지브	4,000kg X 77'	(1본)
	13.1m지브	2,800kg X 74'	(1본)
	17.7m지브	1,500kg X 84'	(1본)
최대 지상양정	볼	45.2m	
	지브	63.0m	
최대 작업반경	볼	36.0m(표준성능),40.0(전방특별성능)	
	지브	40.8m(표준성능),46.9(전방특별성능)	
볼 길이		9.8m ~ 44.0m	
볼 신축길이		34.2m	
볼 신장속도		34.2m/124s	
지브 길이		8.4m~17.7m	
권상 속도 (로프 속도)	주권	135m/min(5층)	
	보권	118m/min(3층)	
후크	주권	16.9m/min (8본)	
	보권	118m/min (1본)	
권하 속도 (로프 속도)	주권	표준 : 135m/min(5층), 고속 : 201m/min(5층)	
	보권	표준 : 114m/min(3층), 고속 : 174m/min(3층)	
볼 기복 각도		0°~84°	
볼 상승 속도		0°~84°/58s	
선회 각도		360° 연속	
선회 속도		2.1min ⁻¹ (rpm)	
와이어 로프	주권	경 18mm X 길이 238m 난연성 와이어로프	
	보권	경 18mm X 길이 133m 난연성 와이어로프	
볼 형식		라운드형 6단 유압신축식 (2-3단 동시,4-5-6단 동시)	
볼 신축장치		복동유압 실린더 직압식 3본, 와이어로프식 신축장치 2기	
지브 형식		퀵턴(quick-turn)식(볼 하향 측면 격납식)	
3단(3단유압신축식),올셋 5°~60° 유압 무단계 경사식			
싱글 톱 형식		선단 볼 고정식	
권상 장치		유압모터 구동 유성 톱니바퀴 감속식, 자동 브레이크, 고속 권하 기능, 싱글 원치 2기, 압력보상부 유량 조정밸브	
볼 기복 장치		복동 유압 실린더 직압식 2본 압력보상부 유량 조정 밸브	
선회 장치		유압모터 구동 유성 톱니바퀴 감속식, 볼베어링식, 선회프리(free)-록(Lock)전환식,네거티브 브레이크	
아웃트리거		전유압식 H형(폴로트 일체형), 슬라이드, 잭 각 개별조작장치 확장폭:최대 7.8m,중간7.6m,7.2m,5.38m,4.18m,최소2.36m	
조작 방식		전기조작식	
작업시 최대노면하중		43.0t	
동력 취출방식		P.T.O.습식다판 클러치식	
유압펌프		2연 가변 피스톤펌프, 2연 기어펌프	
안전장치		과부하 방지장치(AML), 선회 자동정지장치,기복완정지장치, 과권 방지장치, 작업영역 제어장치,아웃트리거 확장폭 검출장치, 신축 실린더 유압 잠금장치,기복 실린더 유압 잠금장치, 파워 릴트 실린더 유압 잠금장치,수준기, 유압 안전밸브, 잭 실린더 유압 잠금장치,선회잠금장치, 지브 신축실린더 유압잠금장치, 로프 이탈 방지장치	
부속장치		원지드림감시카메라, AML외부표시등, 노건등, 제습 기능 포함 에어컨,작동유 온도 표시등, FM/AM 라디오,오일 클러, 시각식 드림 회전 지시장치, 조작패달 TADANO 배열의 경우 : 기복용 및 신축용 작업준비 무선조종 위성통신단말기 연료 소비 모니터, 에코 모드,작동유막힘 경보장치	
부속품		지지목(4개), 알루미늄 판(4매), 확장기	

● 캐리어

차명 및 형식		TADANO YDS-T013
엔진	명칭	커민스 QSL9-4B (과급기,급기냉각기 및 요소수 SCR시스템장착)
	형식	수냉4사이클 6기통 직접 분사식 디젤엔진
	총 배기량	8.849L
	최고출력	283KW(385PS)/1,900min ⁻¹ (rpm)
	최대토크	1627N·m(166kgf·m)/1,500min ⁻¹ (rpm)
토크 컨버터 형식		3요소 1단 (자동 Lock-up 기구 포함)
변속기 형식		자동 및 수동변속식,파워 시프트식(습식 다판클러치), 전진4단,후진 1단 (Hi,Lo 포함)
감속기 형식		차축 2단 감속식(2,3,4축)
구동 방식		4WD(8X4)-6WD(8X6) 전환식
차축방식(전축)		전부동식
현가방식(전축)		하이드로 뉴매틱 서스펜션 (유압 잠금 실린더 포함)
스티어링 형식		전유압식 파워 스티어링
브레이크	주브레이크	공기유압 복합식 디스크 브레이크
	주차브레이크	공기식 추진축 제어 내부확장형 스프링브레이크(2,4축)
	보조 브레이크	영구자석식 리타터, 엔진리타터 작업용 보조 제동장치
프레임		상자형 용접구조
배터리		12V-120Ah X 2개 (24V)
연료탱크 용량		400L
요소수탱크용량		38L
타이어	전륜	385/95 R25 170E ROAD
	후륜	385/95 R25 170E ROAD
운전실		승차정원 1명, 내장 부착, 고무 마운트 방식, Full Adjustable Seat (헤드 레스트, 암 레스트, 안전벨트 포함), 조정식 핸들(틸트, 신축), 간헐식 프론트,천장 와이퍼 (워셔 포함), 파워 윈도우, 사이드 바이저
안전장치		긴급 조타장치, 서스펜션 잠금 장치, 후륜 스티어링 잠금장치, 엔진 오버런 경보장치, 오버 시프트 방지장치, 주차 브레이크 경보장치, 볼 좌우 사이드 카메라, 라제이터 액면 경보장치, 작동유 누유 경보장치
부속장치		히터 전동 격납미러, 부감 영상표시장치, 도난방지장치, 타이어 고정판, LED헤드램프 인물감지경보장치

● 주행시 치수

	전장	12,765mm
	전폭	2,780mm
	전고	3,750mm
	축거	1,500mm
		4,000mm
		1,500mm
윤거	전륜	2,330mm
	후륜	2,330mm

● 중량

차량총중량	41,295kg
전전축중	10,190kg
전후축중	10,440kg
후전축중	10,370kg
후후축중	10,295kg

● 주행성 성능

최고속도	49km/h
등판능력(tanθ)	0.46
최소회전반경	7.5m (8륜스티어링)
	11.5m
	(전4륜스티어링)

● 최대작기반력(작업시최대노면하중)

볼	43.0t
지브	30.6t



■ 정격 총하중표

● 아우트리거 사용

[볼] 표준 성능																단위: (t)	
아우트리거 최대 오버행(7.8m) -전주-																	
볼 길이 작업 반경	9.8m	16.6m	23.5m	30.3m	37.2m	41.2m	44.0m										
2.1m	70.0																
2.8m	60.0	32.0	24.0	12.5													
3.0m	56.5	32.0	24.0	12.5													
3.5m	51.9	32.0	24.0	12.5	12.0												
4.0m	48.6	32.0	24.0	12.5	12.0	10.0											
4.5m	44.3	32.0	24.0	12.5	12.0	10.0	8.2										
5.0m	39.5	32.0	24.0	12.5	12.0	10.0	8.2										
5.5m	35.8	32.0	24.0	12.5	12.0	10.0	8.2										
6.0m	32.4	31.3	23.6	12.5	12.0	10.0	8.2										
6.5m	29.3	29.0	22.1	12.5	12.0	10.0	8.2										
7.0m		26.4	20.7	12.5	12.0	10.0	8.2										
8.0m		22.1	18.4	12.5	12.0	10.0	8.2										
9.0m		18.9	16.5	12.5	12.0	10.0	8.2										
10.0m		15.1	14.9	12.5	12.0	10.0	8.2										
11.0m		12.4	12.2	12.5	11.4	10.0	8.2										
12.0m		10.4	10.2	11.1	10.5	9.75	8.2										
13.0m		8.8	8.65	9.6	9.75	9.05	8.2										
14.0m			7.45	8.4	8.95	8.4	7.95										
16.0m			5.45	6.35	6.9	7.1	6.9										
18.0m			4.05	4.9	5.4	5.6	5.7										
20.0m			3.0	3.8	4.25	4.45	4.55										
22.0m				2.9	3.35	3.6	3.75										
24.0m				2.25	2.65	2.9	3.05										
26.0m				1.65	2.1	2.3	2.4										
27.0m				1.4	1.85	2.05	2.15										
28.0m					1.65	1.8	1.9										
30.0m					1.2	1.4	1.5										
32.0m					0.8	1.0	1.15										
33.0m					0.65	0.85	0.95										
34.0m					0.5	0.7	0.8										
35.0m						0.55	0.65										
36.0m							0.5										
A(*)			0~84					22~84				31~84					
표준폭	39 폭 x 2		35x 폭														

※표시는 중앙중 장치 포함 값입니다.

A 볼 기도 범위무부하 시

[볼] 표준 성능											단위: (t)	
아우트리거 중간 오버행(4.18m) -측방-												
볼 길이 작업 반경	9.8m	16.6m	23.5m	30.3m	37.2m	41.2m	44.0m					
2.8m	45.0	32.0	24.0	12.5								
3.0m	45.0	32.0	24.0	12.5								
3.5m	41.5	32.0	24.0	12.5	12.0							
4.0m	31.1	30.9	24.0	12.5	12.0	10.0						
4.5m	24.3	24.1	23.5	12.5	12.0	10.0	8.2					
5.0m	19.7	20.3	19.4	12.5	12.0	10.0	8.2					
5.5m	16.5	16.2	16.0	12.5	12.0	10.0	8.2					
6.0m	14.0	13.7	13.5	12.5	12.0	10.0	8.2					
6.5m	11.9	11.7	11.6	12.5	12.0	10.0	8.2					
7.0m		10.2	10.1	11.2	11.8	10.0	8.2					
8.0m		7.75	7.7	8.7	9.3	9.55	8.2					
9.0m		6.1	5.95	6.95	7.5	7.75	7.8					
10.0m		4.8	4.65	5.6	6.15	6.35	6.5					
11.0m		3.8	3.65	4.55	5.05	5.3	5.4					
12.0m		2.95	2.8	3.7	4.2	4.4	4.5					
13.0m		2.3	2.1	2.95	3.45	3.65	3.8					
14.0m			1.45	2.4	2.85	3.05	3.15					
15.0m			0.9	1.85	2.35	2.55	2.65					
16.0m				1.4	1.9	2.1	2.2					
17.0m				1.0	1.5	1.7	1.85					
18.0m					1.15	1.35	1.5					
19.0m						0.85	1.05					
20.0m							0.75					
A(*)	0~84	39~84	47~84	55~84	59~84	61~84						
표준폭	39족 x 2			39족								

[지브] (44.0m 붐)표준 성능

아우트리거 최대 오버행(7.8m)																										-전주-	
지브길이		44.0m 붐 + 8.4m 지브								44.0m 붐 + 13.1m 지브								44.0m 붐 + 17.7m 지브									
오프셋		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°			
붐 각도		작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)		
84°	6.3	4.0	9.3	3.5	10.9	2.2	11.7	1.4	7.2	2.8	12.0	2.5	14.5	1.5	16.0	0.7	7.6	1.5	13.1	1.0	17.4	0.7	19.9	0.4			
80°	10.6	4.0	13.5	3.5	14.8	2.2	15.3	1.4	12.0	2.8	16.3	2.3	18.6	1.4	19.6	0.7	12.7	1.4	17.9	0.95	21.7	0.65	23.7	0.4			
77°	13.7	4.0	16.2	3.3	17.5	2.15	17.8	1.4	15.3	2.8	19.3	2.15	21.4	1.35	22.3	0.7	16.2	1.3	21.2	0.9	24.7	0.6	26.5	0.4			
74°	16.5	3.6	18.9	3.0	20.2	2.1	20.3	1.4	18.7	2.8	22.2	2.0	24.1	1.3	24.7	0.7	19.6	1.2	24.4	0.85	27.6	0.6	29.1	0.4			
72°	18.3	3.35	20.6	2.85	21.8	2.05	21.9	1.4	20.8	2.7	24.0	1.9	25.9	1.3	26.4	0.7	21.9	1.15	26.6	0.8	29.5	0.6	30.8	0.4			
70°	20.1	3.1	22.3	2.7	23.5	2.0	23.4	1.4	22.6	2.55	25.9	1.8	27.5	1.25	27.9	0.7	24.1	1.1	28.6	0.8	31.3	0.55	32.4	0.4			
68°	21.9	2.95	23.9	2.5	25.1	2.0	24.9	1.4	24.6	2.4	27.6	1.75	29.1	1.25	29.4	0.7	26.3	1.1	30.5	0.75	33.1	0.55	33.8	0.4			
65°	24.2	2.3	26.1	2.0	27.4	1.9	27.1	1.4	27.1	1.95	30.1	1.6	31.5	1.2	31.5	0.7	29.4	1.05	33.3	0.7	35.6	0.55	36.0	0.4			
63°	25.6	1.9	27.5	1.65	28.6	1.55	28.4	1.4	28.6	1.6	31.5	1.3	33.0	1.15	32.9	0.7	31.3	1.0	35.2	0.7	37.2	0.55	37.4	0.4			
60°	27.7	1.4	29.5	1.2	30.5	1.15			30.8	1.15	33.6	0.95	35.0	0.9			34.2	1.0	37.7	0.65	39.4	0.5					
58°	29.1	1.1	30.8	0.95	31.6	0.85			32.3	0.9	34.9	0.7	36.2	0.65			35.7	0.75	39.2	0.55	40.8	0.45					
57°	29.7	0.95	31.4	0.8	32.3	0.75			32.9	0.75	35.5	0.55	36.7	0.5			36.4	0.6	39.9	0.45							
56°	30.4	0.8	32.0	0.65	32.8	0.6			33.7	0.6	36.2	0.45					37.1	0.5									
55°	31.0	0.65	32.7	0.5	33.4	0.45			34.4	0.5																	
54°	31.6	0.5																									
A(°)		53~84		54~84		62~84		54~84		55~84		56~84		62~84		55~84		56~84		57~84		62~84					

A: 붐 각도 범위(무부하 시)

[지브] (44.0m 붐)표준 성능

아우트리거 최대 오버행(7.6m)																										-측방-	
지브길이		44.0m 붐 + 8.4m 지브								44.0m 붐 + 13.1m 지브								44.0m 붐 + 17.7m 지브									
오프셋		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°			
붐 각도		작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)		
84°	6.3	4.0	9.3	3.5	10.9	2.2	11.7	1.4	7.2	2.8	12.0	2.5	14.5	1.5	16.0	0.7	7.6	1.5	13.1	1.0	17.4	0.7	19.9	0.4			
80°	10.6	4.0	13.5	3.5	14.8	2.2	15.3	1.4	12.0	2.8	16.3	2.3	18.6	1.4	19.6	0.7	12.7	1.4	17.9	0.95	21.7	0.65	23.7	0.4			
77°	13.7	4.0	16.2	3.3	17.5	2.15	17.8	1.4	15.3	2.8	19.3	2.15	21.4	1.35	22.3	0.7	16.2	1.3	21.2	0.9	24.7	0.6	26.5	0.4			
74°	16.5	3.6	18.9	3.0	20.2	2.1	20.3	1.4	18.7	2.8	22.2	2.0	24.1	1.3	24.7	0.7	19.6	1.2	24.4	0.85	27.6	0.6	29.1	0.4			
72°	18.3	3.35	20.6	2.85	21.8	2.05	21.9	1.4	20.8	2.7	24.0	1.9	25.9	1.3	26.4	0.7	21.9	1.15	26.6	0.8	29.5	0.6	30.8	0.4			
70°	20.1	3.1	22.3	2.7	23.5	2.0	23.4	1.4	22.6	2.55	25.9	1.8	27.5	1.25	27.9	0.7	24.1	1.1	28.6	0.8	31.3	0.55	32.4	0.4			
68°	21.8	2.9	23.9	2.5	25.1	2.0	24.9	1.4	24.6	2.4	27.6	1.75	29.1	1.25	29.4	0.7	26.3	1.1	30.5	0.75	33.1	0.55	33.8	0.4			
65°	24.0	2.15	26.1	1.9	27.3	1.75	27.1	1.4	26.9	1.8	30.0	1.55	31.5	1.2	31.5	0.7	29.4	1.05	33.3	0.7	35.6	0.55	36.0	0.4			
63°	25.5	1.8	27.4	1.55	28.5	1.45	28.4	1.4	28.5	1.5	31.5	1.25	32.9	1.1	32.9	0.7	31.3	1.0	35.2	0.7	37.2	0.55	37.4	0.4			
60°	27.5	1.25	29.4	1.1	30.4	1.0			30.7	1.05	33.5	0.85	34.8	0.75			34.0	0.9	37.7	0.65	39.4	0.5					
58°	28.9	0.95	30.7	0.8	31.6	0.75			32.1	0.75	34.8	0.6	36.1	0.5			35.6	0.65	39.1	0.45							
57°	29.6	0.8	31.3	0.65	32.2	0.6			32.8	0.6	35.5	0.5					36.3	0.5									
56°	30.2	0.65	32.0	0.55	32.8	0.5			33.5	0.5																	
55°	30.9	0.5																									
A(°)		54~84		55~84		62~84		55~84		56~84		57~84		62~84		56~84		57~84		59~84		62~84					

A: 붐 각도 범위(무부하 시)

[지브] (44.0m 붐)표준 성능

		아우트리거 최대 오버행(7.2m)																								-측방-	
지브길이		44.0m 붐 + 8.4m 지브								44.0m 붐 + 13.1m 지브								44.0m 붐 + 17.7m 지브									
오프셋		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°			
붐 각도		작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 총하중 (t)		
84°	6.3	4.0	9.3	3.5	10.9	2.2	11.7	1.4	7.2	2.8	12.0	2.5	14.5	1.5	16.0	0.7	7.6	1.5	13.1	1.0	17.4	0.7	19.9	0.4			
80°	10.6	4.0	13.5	3.5	14.8	2.2	15.3	1.4	12.0	2.8	16.3	2.3	18.6	1.4	19.6	0.7	12.7	1.4	17.9	0.95	21.7	0.65	23.7	0.4			
77°	13.7	4.0	16.2	3.3	17.5	2.15	17.8	1.4	15.3	2.8	19.3	2.15	21.4	1.35	22.3	0.7	16.2	1.3	21.2	0.9	24.7	0.6	26.5	0.4			
74°	16.5	3.6	18.9	3.0	20.2	2.1	20.3	1.4	18.7	2.8	22.2	2.0	24.1	1.3	24.7	0.7	19.6	1.2	24.4	0.85	27.6	0.6	29.1	0.4			
72°	18.3	3.35	20.6	2.85	21.8	2.05	21.9	1.4	20.8	2.7	24.0	1.9	25.9	1.3	26.4	0.7	21.9	1.15	26.6	0.8	29.5	0.6	30.8	0.4			
70°	20.1	3.1	22.3	2.7	23.5	2.0	23.4	1.4	22.6	2.55	25.9	1.8	27.5	1.25	27.9	0.7	24.1	1.1	28.6	0.8	31.3	0.55	32.4	0.4			
68°	21.6	2.55	23.8	2.25	25.0	2.0	24.9	1.4	24.3	2.15	27.6	1.75	29.1	1.25	29.4	0.7	26.3	1.1	30.5	0.75	33.1	0.55	33.8	0.4			
65°	23.8	1.8	25.8	1.6	27.0	1.5	27.1	1.4	26.6	1.55	29.8	1.3	31.5	1.2	31.5	0.7	29.4	1.05	33.3	0.7	35.6	0.55	36.0	0.4			
63°	25.2	1.45	27.2	1.3	28.3	1.2	28.3	1.2	28.2	1.25	31.3	1.05	32.8	0.95	32.9	0.7	31.3	1.0	35.2	0.7	37.2	0.55	37.4	0.4			
60°	27.3	0.95	29.3	0.85	30.2	0.8			30.4	0.8	33.3	0.65	34.7	0.55			33.8	0.7	37.6	0.5							
59°	28.0	0.8	29.9	0.7	30.8	0.65			31.2	0.65	33.9	0.5					34.5	0.55									
58°	28.7	0.7	30.5	0.55	31.4	0.5			31.8	0.5																	
57°	29.4	0.55																									
A°	56~84					57~84				62~84				57~84			58~84			59~84				62~84			

[지브] (41.2m 폭)표준 성능

아우트리거 최대 오버행(7.8m)																									-전주-
지브길이	41.2m 폭 + 8.4m 지브								41.2m 폭 + 13.1m 지브								41.2m 폭 + 17.7m 지브								
오브셋	5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		
봉 각도	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	
84°	5.4	4.0	8.5	3.5	10.2	2.2	11.1	1.4	6.4	2.8	11.1	2.5	14.1	1.5	15.4	0.7	7.3	1.5	12.7	1.0	16.9	0.7	19.4	0.4	
80°	9.4	4.0	12.3	3.5	13.8	2.2	14.5	1.4	10.7	2.8	15.1	2.3	17.8	1.4	18.8	0.7	11.9	1.4	17.1	0.95	21.0	0.65	23.0	0.4	
77°	12.2	4.0	14.9	3.3	16.3	2.15	16.8	1.4	13.9	2.8	17.9	2.15	20.4	1.35	21.3	0.7	15.3	1.3	20.3	0.9	23.8	0.6	25.5	0.4	
74°	15.1	4.0	17.6	3.15	18.8	2.1	19.1	1.4	17.1	2.8	20.7	2.0	23.0	1.3	23.6	0.7	18.6	1.2	23.3	0.85	26.6	0.6	28.0	0.4	
72°	16.8	3.65	19.2	2.9	20.4	2.05	20.7	1.4	19.0	2.7	22.5	1.9	24.6	1.3	25.2	0.7	20.6	1.15	25.2	0.8	28.3	0.6	29.6	0.4	
70°	18.5	3.3	20.7	2.7	21.9	2.0	22.1	1.4	20.9	2.6	24.2	1.8	26.1	1.25	26.6	0.7	22.8	1.1	27.2	0.8	30.0	0.55	31.1	0.4	
68°	20.1	3.05	22.3	2.5	23.4	2.0	23.5	1.4	22.7	2.4	25.8	1.75	27.6	1.25	28.0	0.7	24.8	1.1	28.9	0.75	31.6	0.55	32.5	0.4	
65°	22.4	2.7	24.5	2.25	25.6	1.95	25.5	1.4	25.3	2.1	28.3	1.65	29.9	1.2	30.0	0.7	27.7	1.05	31.6	0.7	34.0	0.55	34.5	0.4	
63°	23.9	2.4	25.9	2.1	26.9	1.9	26.9	1.4	26.9	1.9	29.8	1.55	31.2	1.15	31.2	0.7	29.5	1.0	33.4	0.7	35.5	0.55	35.8	0.4	
60°	25.9	1.8	27.8	1.6	28.8	1.5			29.1	1.5	31.9	1.25	33.3	1.15			32.3	1.0	35.8	0.65	37.6	0.5			
58°	27.3	1.45	29.1	1.3	29.9	1.2			30.6	1.2	33.2	1.05	34.5	0.95			34.0	0.9	37.3	0.6	39.0	0.5			
57°	27.9	1.35	29.7	1.2	30.5	1.1			31.3	1.1	33.8	0.9	35.1	0.8			34.8	0.85	38.0	0.6	39.6	0.5			
56°	28.6	1.2	30.3	1.05	31.1	0.95			31.9	0.95	34.5	0.75	35.6	0.7			35.5	0.8	38.7	0.55	40.3	0.5			
55°	29.1	1.0	30.9	0.9	31.6	0.8			32.6	0.8	35.1	0.65	36.2	0.6			36.2	0.65	39.3	0.45					
54°	29.8	0.85	31.4	0.75	32.1	0.7			33.2	0.65	35.6	0.55	36.7	0.5			36.8	0.55							
53°	30.3	0.7	32.0	0.6	32.7	0.55			33.8	0.55	36.3	0.45					37.5	0.45							
52°	31.0	0.6	32.6	0.5	33.2	0.45																			
51°	31.6	0.45	33.1	0.4																					
A(°)	50~84				51~84		62~84		51~84		52~84		53~84		62~84		52~84		54~84		55~84		62~84		

[지브] (41.2m 폭)표준 성능

A: 붕 각도 범위(무부하 시)

아우트리거 최대 오버행(7.6m)																									-측방-
지브길이	41.2m 폭 + 8.4m 지브								41.2m 폭 + 13.1m 지브								41.2m 폭 + 17.7m 지브								
오브셋	5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		
봉 각도	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	
84°	5.4	4.0	8.5	3.5	10.2	2.2	11.1	1.4	6.4	2.8	11.1	2.5	14.1	1.5	15.4	0.7	7.3	1.5	12.7	1.0	16.9	0.7	19.4	0.4	
80°	9.4	4.0	12.3	3.5	13.8	2.2	14.5	1.4	10.7	2.8	15.1	2.3	17.8	1.4	18.8	0.7	11.9	1.4	17.1	0.95	21.0	0.65	23.0	0.4	
77°	12.2	4.0	14.9	3.3	16.3	2.15	16.8	1.4	13.9	2.8	17.9	2.15	20.4	1.35	21.3	0.7	15.3	1.3	20.3	0.9	23.8	0.6	25.5	0.4	
74°	15.1	4.0	17.6	3.15	18.8	2.1	19.1	1.4	17.1	2.8	20.7	2.0	23.0	1.3	23.6	0.7	18.6	1.2	23.3	0.85	26.6	0.6	28.0	0.4	
72°	16.8	3.65	19.2	2.9	20.4	2.05	20.7	1.4	19.0	2.7	22.5	1.9	24.6	1.3	25.2	0.7	20.6	1.15	25.2	0.8	28.3	0.6	29.6	0.4	
70°	18.5	3.3	20.7	2.7	21.9	2.0	22.1	1.4	20.9	2.6	24.2	1.8	26.1	1.25	26.6	0.7	22.8	1.1	27.2	0.8	30.0	0.55	31.1	0.4	
68°	20.1	3.05	22.3	2.5	23.4	2.0	23.5	1.4	22.7	2.4	25.8	1.75	27.6	1.25	28.0	0.7	24.8	1.1	28.9	0.75	31.6	0.55	32.5	0.4	
65°	22.4	2.7	24.5	2.25	25.6	1.95	25.5	1.4	25.3	2.1	28.3	1.65	29.9	1.2	30.0	0.7	27.7	1.05	31.6	0.7	34.0	0.55	34.5	0.4	
63°	23.9	2.25	25.8	1.9	26.9	1.8	26.9	1.4	26.9	1.9	29.8	1.55	31.2	1.15	31.2	0.7	29.5	1.0	33.4	0.7	35.5	0.55	35.8	0.4	
60°	25.9	1.65	27.7	1.45	28.7	1.35			29.0	1.4	31.8	1.15	33.2	1.05			32.3	1.0	35.8	0.65	37.6	0.5			
58°	27.2	1.35	29.0	1.15	29.9	1.1			30.5	1.1	33.1	0.95	34.5	0.85			34.0	0.9	37.3	0.6	39.0	0.5			
57°	27.8	1.2	29.6	1.0	30.4	0.95			31.2	1.0	33.7	0.8	35.0	0.7			34.7	0.8	38.0	0.6	39.6	0.5			
56°	28.5	1.05	30.2	0.9	31.0	0.8			31.8	0.85	34.4	0.65	35.6	0.6			35.4	0.7	38.6	0.5	40.2	0.45			
55°	29.1	0.9	30.8	0.75	31.6	0.7			32.5	0.7	35.0	0.55	36.1	0.5			36.1	0.55	39.2	0.4					
54°	29.7	0.75	31.3	0.6	32.1	0.55			33.1	0.55	35.6	0.45	36.7	0.4			36.7	0.45							
53°	30.3	0.6	31.9	0.5	32.6	0.45			33.7	0.45															
52°	30.9	0.45																							
A(°)	51~84		52~84		62~84		62~84		52~84		53~84		62~84		53~84		54~84		55~84		62~84				

[지브] (41.2m 폭)표준 성능

A: 붕 각도 범위(무부하 시)

아우트리거 최대 오버행(7.2m)																									-측방-
지브길이	41.2m 폭 + 8.4m 지브								41.2m 폭 + 13.1m 지브								41.2m 폭 + 17.7m 지브								
오브셋	5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		
봉 각도	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	작업 반경 (m)	정적 충하중 (t)	
84°	5.4	4.0	8.5	3.5	10.2	2.2	11.1	1.4	6.4	2.8	11.1	2.5	14.1	1.5	15.4	0.7	7.3	1.5	12.7	1.0	16.9	0.7	19.4	0.4	
80°	9.4	4.0	12.3	3.5	13.8	2.2	14.5	1.4	10.7	2.8	15.1	2.3	17.8	1.4	18.8	0.7	11.9	1.4	17.1	0.95	21.0	0.65	23.0	0.4	
77°	12.2	4.0	14.9	3.3	16.3	2.15	16.8	1.4	13.9	2.8	17.9	2.15	20.4	1.35	21.3	0.7	15.3	1.3	20.3	0.9	23.8	0.6	25.5	0.4	
74°	15.1	4.0	17.6	3.15	18.8	2.1	19.1	1.4	17.1	2.8	20.7	2.0	23.0	1.3	23.6	0.7	18.6	1.2	23.3	0.85	26.6	0.6	28.0	0.4	
72°	16.8	3.65	19.2	2.9	20.4	2.05	20.7	1.4	19.0	2.7	22.5	1.9	24.6	1.3	25.2	0.7	20.6	1.15	25.2	0.8	28.3	0.6	29.6	0.4	
70°	18.5	3.3	20.7	2.7	21.9	2.0	22.1	1.4	20.9	2.6	24.2	1.8	26.1	1.25	26.6	0.7	22.8	1.1	27.2	0.8	30.0	0.55	31.1	0.4	
68°	20.1	3.05	22.3	2.5	23.4	2.0	23.5	1.4	22.7	2.4	25.8	1.75	27.6	1.25	28.0	0.7	24.8	1.1	28.9	0.75	31.6	0.55	32.5	0.4	
65°	22.2	2.35	24.4	2.05	25.6	1.9	25.5	1.4	25.2	1.95	28.2	1.6	29.9	1.2	30.0	0.7	27.7	1.05	31.6	0.7	34.0	0.55	34.5	0.4	
63°	23.7	1.9	25.6	1.65	26.8	1.55	26.9	1.4	26.6	1.55	29.6	1.35	31.2	1.15	31.2	0.7	29.5	1.0	33.4	0.7	35.5	0.55	35.8	0.4	
60°	25.7	1.4	27.6	1.2	28.6	1.15	28.8	1.15	31.6	0.95	33.1	0.85					32.3	0.95	35.8	0.65	37.6	0.5			
59°	26.4	1.25	28.2	1.05	29.2	1.0	29.5	1.0	32.3	0.8	33.7	0.75					32.0	0.85	36.5	0.6	38.3	0.5			
58°	27.1	1.1	28.8	0.9	29.8	0.85	30.2	0.9	33.0	0.7	34.3	0.6					33.7	0.7	37.2	0.55	39.0	0.45			
57°	27.7	0.9	29.5	0.8	30.3	0.7	30.9	0.75	33.5	0.55	34.9	0.5					34.4	0.55							
56°	28.3	0.75	30.1	0.65	30.9	0.55	31.6	0.6	34.2	0.45							35.0	0.45							
55°	28.9	0.6	30.6	0.5	31.4	0.45	32.2	0.45																	
54°	29.6	0.5																							
A(*)	53~84				54~84			62~84		54~84		55~84		56~84		62~84		55~84		57~84				62~84	

[지브] (44.0m 붐) 전방 특별 성능

지브길이 오프셋	41.2m 붐 + 8.4m 지브								41.2m 붐 + 13.1m 지브								41.2m 붐 + 17.7m 지브															
	5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°									
붐 각도	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)								
84°	6.3	4.0	9.3	3.5	10.9	2.2	11.7	1.4	7.2	2.8	12.0	2.5	14.5	1.5	16.0	0.7	7.6	1.5	13.1	1.0	17.4	0.7	19.9	0.4								
80°	10.6	4.0	13.5	3.5	14.8	2.2	15.3	1.4	12.0	2.8	16.3	2.3	18.6	1.4	19.6	0.7	12.7	1.4	17.9	0.95	21.7	0.65	23.7	0.4								
77°	13.7	4.0	16.2	3.3	17.5	2.15	17.8	1.4	15.3	2.8	19.3	2.15	21.4	1.35	22.3	0.7	16.2	1.3	21.2	0.9	24.7	0.6	26.5	0.4								
74°	16.5	3.6	18.9	3.0	20.2	2.1	20.3	1.4	18.7	2.8	22.2	2.0	24.1	1.3	24.7	0.7	19.6	1.2	24.4	0.85	27.6	0.6	29.1	0.4								
72°	18.3	3.35	20.6	2.85	21.8	2.05	21.9	1.4	20.8	2.7	24.0	1.9	25.9	1.3	26.4	0.7	21.9	1.15	26.6	0.8	29.5	0.6	30.8	0.4								
70°	20.1	3.1	22.3	2.7	23.5	2.0	23.4	1.4	22.6	2.55	25.9	1.8	27.5	1.25	27.9	0.7	24.1	1.1	28.6	0.8	31.3	0.55	32.4	0.4								
68°	21.9	2.95	23.9	2.5	25.1	2.0	24.9	1.4	24.6	2.4	27.6	1.75	29.1	1.25	29.4	0.7	26.3	1.1	30.5	0.75	33.1	0.55	33.8	0.4								
65°	24.4	2.7	26.3	2.25	27.4	1.95	27.1	1.4	27.2	2.1	30.2	1.65	31.5	1.2	31.5	0.7	29.4	1.05	33.3	0.7	35.6	0.55	36.0	0.4								
63°	26.0	2.5	27.8	2.1	28.8	1.9	28.4	1.4	28.9	1.9	31.8	1.55	33.0	1.15	32.9	0.7	31.3	1.0	35.2	0.7	37.2	0.55	37.4	0.4								
60°	28.2	2.2	30.0	1.9	30.9	1.8	30.5	1.4	31.4	1.7	34.1	1.4	35.2	1.15	35.0	0.7	34.2	1.0	37.7	0.65	39.4	0.5	39.4	0.4								
55°	31.9	1.75	33.4	1.65	34.2	1.55			35.3	1.4	37.8	1.2	38.6	1.1			38.7	0.9	41.8	0.6	42.9	0.5										
53°	33.2	1.6	34.6	1.5	35.3	1.4			36.8	1.3	39.1	1.15	39.8	1.1			40.3	0.85	43.2	0.6	44.1	0.5										
51°	34.4	1.35	35.8	1.2	36.3	1.15			38.2	1.15	40.3	0.95	40.9	0.9			41.9	0.8	44.6	0.6	45.2	0.5										
49°	35.6	1.1	36.9	1.0	37.4	0.95			39.5	0.9	41.3	0.75	41.9	0.75			43.2	0.75	46.0	0.55	46.4	0.5										
46°	37.3	0.8	38.5	0.7	38.8	0.65			41.3	0.6	43.0	0.5	43.3	0.5			45.1	0.5														
45°	37.8	0.7	39.0	0.6	39.3	0.55			41.9	0.5	43.6	0.45	43.7	0.4			45.8	0.4														
43°	39.0	0.5	39.9	0.4																												
A(°)	42~84				44~84				59~84				44~84				59~84				44~84				48~84				59~84			

A: 붐 각도 범위(무부하 시)

[지브] (41.2m 붐) 전방 특별 성능

지브길이 오프셋	41.2m 붐 + 8.4m 지브								41.2m 붐 + 13.1m 지브								41.2m 붐 + 17.7m 지브															
	5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°		5°		25°		45°		60°									
붐 각도	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)	작업 반경 (m)	정격 총하중 (t)								
84°	5.4	4.0	8.5	3.5	10.2	2.2	11.1	1.4	6.4	2.8	11.1	2.5	14.1	1.5	15.4	0.7	7.3	1.5	12.7	1.0	16.9	0.7	19.4	0.4								
80°	9.4	4.0	12.3	3.5	13.8	2.2	14.5	1.4	10.7	2.8	15.1	2.3	17.8	1.4	18.8	0.7	11.9	1.4	17.1	0.95	21.0	0.65	23.0	0.4								
77°	12.2	4.0	14.9	3.3	16.3	2.15	16.8	1.4	13.9	2.8	17.9	2.15	20.4	1.35	21.3	0.7	15.3	1.3	20.3	0.9	23.8	0.6	25.5	0.4								
74°	15.1	4.0	17.6	3.15	18.8	2.1	19.1	1.4	17.1	2.8	20.7	2.0	23.0	1.3	23.6	0.7	18.6	1.2	23.3	0.85	26.6	0.6	28.0	0.4								
72°	16.8	3.65	19.2	2.9	20.4	2.05	20.7	1.4	19.0	2.7	22.5	1.9	24.6	1.3	25.2	0.7	20.6	1.15	25.2	0.8	28.3	0.6	29.6	0.4								
70°	18.5	3.3	20.7	2.7	21.9	2.0	22.1	1.4	20.9	2.6	24.2	1.8	26.1	1.25	26.6	0.7	22.8	1.1	27.2	0.8	30.0	0.55	31.1	0.4								
68°	20.1	3.05	22.3	2.5	23.4	2.0	23.5	1.4	22.7	2.4	25.8	1.75	27.6	1.25	28.0	0.7	24.8	1.1	28.9	0.75	31.6	0.55	32.5	0.4								
65°	22.4	2.7	24.5	2.25	25.6	1.95	25.5	1.4	25.3	2.1	28.3	1.65	29.9	1.2	30.0	0.7	27.7	1.05	31.6	0.7	34.0	0.55	34.5	0.4								
63°	24.0	2.5	25.9	2.1	26.9	1.9	26.9	1.4	26.9	1.9	29.8	1.55	31.2	1.15	31.2	0.7	29.5	1.0	33.4	0.7	35.5	0.55	35.8	0.4								
60°	26.1	2.2	28.0	1.9	28.9	1.8	28.8	1.4	29.3	1.7	32.1	1.4	33.3	1.15	33.2	0.7	32.3	1.0	35.8	0.65	37.6	0.5	37.8	0.4								
55°	29.7	1.85	31.3	1.65	32.0	1.55			33.1	1.4	35.6	1.2	36.5	1.1			36.5	0.9	39.6	0.6	40.9	0.5										
53°	30.9	1.65	32.5	1.55	33.1	1.5			34.5	1.3	36.9	1.15	37.6	1.1			38.0	0.85	41.0	0.6	42.1	0.5										
51°	32.1	1.5	33.6	1.4	34.2	1.4			35.9	1.2	38.1	1.1	38.7	1.05			39.6	0.8	42.3	0.6	43.2	0.5										
49°	33.4	1.4	34.7	1.3	35.2	1.35			37.2	1.15	39.4	1.05	39.8	1.0			41.0	0.75	43.5	0.55	44.2	0.5										
46°	35.1	1.2	36.3	1.05	36.6	1.0			39.1	1.0	40.9	0.85	41.2	0.8			43.1	0.7	45.3	0.5	45.7	0.5										
45°	35.6	1.1	36.8	0.95	37.0	0.9			39.6	0.9	41.4	0.75	41.6	0.7			43.7	0.65	45.9	0.5	46.1	0.5										
43°	36.6	0.85	37.7	0.75					40.7	0.7	42.3	0.6					44.9	0.55	46.9	0.45												
41°	37.6	0.7	38.7	0.6					41.7	0.55	43.3	0.45					46.0	0.45														
40°	38.1	0.6	39.1	0.55					42.2	0.45	43.7	0.4																				
39°	38.6	0.5	39.5	0.45					42.7	0.4																						
38°	39.0	0.45	39.9	0.4																												
37°	39.4	0.4																														
A(°)	36~84				37~84				44~84				59~84				38~84				39~84				44~84				59~84			

	35t 축(주 호이스트)	5t 축(보조 호이스트)
축 질량	340kg	100kg
최대 와인딩 개수	8개	1개

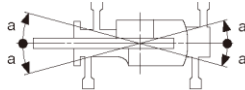
● 아우트리거 사용 시의 주의

- 정격 총하중은 편향하고 단단한 땅 위에서 크레인을 수평으로 설치한 상태의 값으로, 붐 작업 시에는 호이스트와 주 호이스트의 축 질량(340kg)을, 지브 작업 시에는 호이스트와 보조 호이스트의 축 질량(100kg)을 포함한 값입니다. 굽은 선보다 위의 크레인 강도에 따라 정해지고, 아래는 크레인의 안정도에 따라 정해져 있습니다.
- 작업 반경은 붐의 굴곡을 포함한 실제 값에 의거한 것이므로, 붐 작업 시에는 반드시 작업 반경을 기준으로 작업해 주십시오.
- 지브의 정격 총하중은 붐 길이 41.2m 이하와 41.2m를 초과한 경우에 따라 다릅니다.
- 지브 작업은 붐의 각도를 기준으로 실시해 주십시오. 작업 반경은 41.2m 붐 및 44.0m 붐에 지브를 장착한 경우의 계산치로서, 실제 작업 반경과 다를 수 있습니다.
- 상글 톱의 정격 총하중은 붐의 정격 총하중에서 240kg 를 제한 값으로서, 호이스트와 보조 호이스트의 축 질량(100kg)을 포함한 값으로, 한도는 5.0t 입니다.
- 고속 하강은 흑만 강화할 경우에 사용해 주십시오. 또한, 급격한 레버 조작은 피해 주십시오.
- 각 붐의 길이에 대한 표준 흑과 와이어 로프 표준 와인딩 개수는 아래 표와 같습니다.
다만, 이 개수 외에서 사용할 경우에는 로프 1개당 주 호이스트 4.38t 이하, 보조 호이스트 5.0t 이하로 해 주십시오.

붐 길이	9.8m	16.6m	23.5m	30.3m	37.2m	41.2m	44.0m	지브, 상글 톱
와인딩 개수	8×2	8	6	4	4	4	4	1

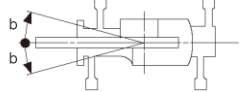
- 지브의 흑 와이어 로프 와인딩 개수는 1개입니다.
- 측방에서의 인상 성능은 아우트리거의 오버행 폭에 따라 다릅니다.
오버행 폭에 대응한 성능으로 작업해 주십시오.
또한, 측방 후방에서의 인상 성능은 아우트리거 최대 오버행의 정격 총하중입니다만, 아우트리거의 오버행 폭에 따라 그 전방 및 후방의 범위(각도 a)가 다릅니다.

오버행 폭	중간 오버행 (7.6m)	중간 오버행 (7.2m)	중간 오버행 (5.38m)	중간 오버행 (4.18m)	최소 오버행 (2.36m)
각도 a°	45	40	30	20	10



- 전방 특별 성능은 프런트 아우트리거가 최대 오버행(7.8m), 리어 아우트리거가 중간 오버행(5.38m) 이상의 조합인 경우에 설정할 수 있습니다. 리어 아우트리거의 오버행 폭에 따라 전방 특별 성능으로 작업 가능한 전방의 범위(각도 b)가 다릅니다. 또한, 측방 후방에서의 인상 성능은 아우트리거의 오버행 폭에 대응한 표준 성능입니다.

리어 아우트리거 오버행 폭	최대 오버행 (7.8m)	중간 오버행 (7.6m)	중간 오버행 (7.2m)	중간 오버행 (5.38m)
오버행 폭	45	45	45	40



2 아우트리거 미사용

작업 반경	정지 시				주행 시(1.6km/h 이하)			
	9.8m		16.6m		9.8m		16.6m	
작업 반경	전방	전주	전방	전주	전방	전주	전방	전주
3.5m	8.95	3.9	8.7	3.6	7.45	3.2	7.25	3.0
4.0m	7.75	3.0	7.5	2.65	6.45	2.45	6.25	2.2
4.5m	6.7	2.2	6.45	1.9	5.6	1.8	5.4	1.55
5.0m	5.85	1.6	5.6	1.3	4.85	1.3	4.65	1.05
5.5m	5.1	1.05	4.85	0.75	4.2	0.85	4.0	0.6
6.0m	4.4	0.6	4.15	0.5	3.65	0.5	3.45	
6.5m	3.85		3.6		3.15		2.95	
7.0m			3.05				2.55	
8.0m			2.2				1.8	
9.0m			1.45				1.2	
10.0m			0.85				0.7	
A(°)	0~73	20~60	35~73	60~73	0~73	20~60	35~73	60~73
표준 축	35t 축				35t 축			

단위: (t)

2 아우트리거 미사용 시의 주의

- 정격 총하중은 단단하고 평평한 땅 위에서 타이어의 공기압이 규정압(900kPa(9.00kgf/cm²))이고, 또한 서스펜션 실린더를 최대 축소된 경우의 값으로, 붐 작업 시에는 호이스트와 주 호이스트의 축 질량(340kg)을 포함한 값입니다.
- 굵은 선보다 위의 크레인의 강도에 따라 정해지고, 아래는 안전도에 따라 정해져 있습니다.
- 실제 작업에서는 지반, 작업 상태 등을 고려하여 사용에 주십시오.
- 작업 반경은 붐 및 타이어의 굴곡을 포함한 실제 값에 의거하므로, 반드시 작업 반경을 기준으로 작업해 주십시오.
- 각 붐의 길이에 대한 축의 와이어 로프 표준 와인딩 개수는 아래 표와 같습니다. 다만, 이 개수 외에서 사용할 경우에는 로프 1개당 주 호이스트 4.38t 이하, 보조 호이스트 5.0t 이하로 해 주십시오.

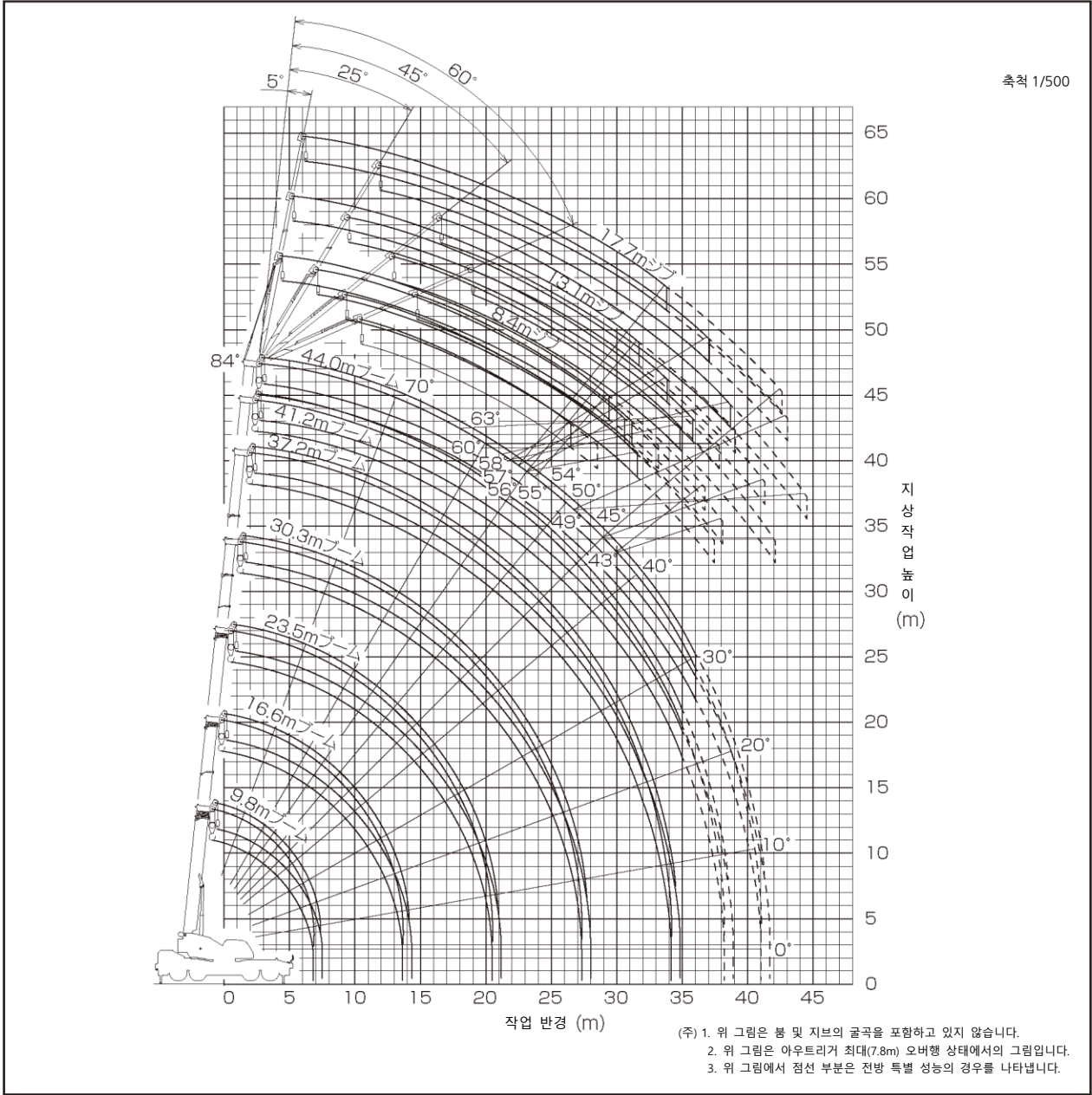
붐 길이	9.8m	16.6m	상글 톱
와인딩 개수	4	4	1

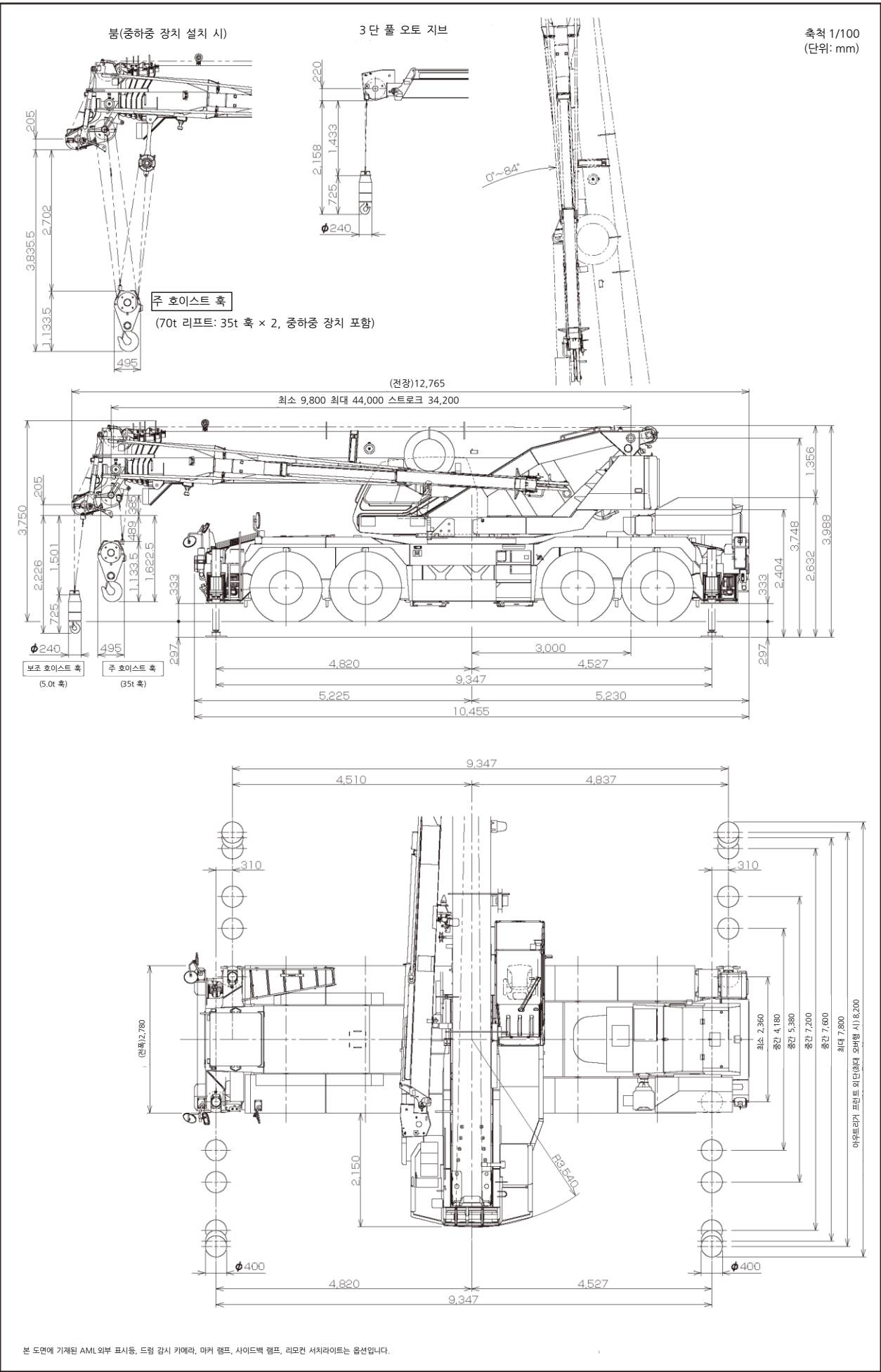
- 고속 하강 작업, 붐 길이가 16.6m 를 초과하는 붐 작업 및 지브는 사용하지 말아 주십시오.
- '전방'의 크레인 작업은 AML의 '전방 위치 표시'이 점등할 때에 실시해 주십시오. 전방의 범위는 붐이 커리어 전방 2° 이내입니다.



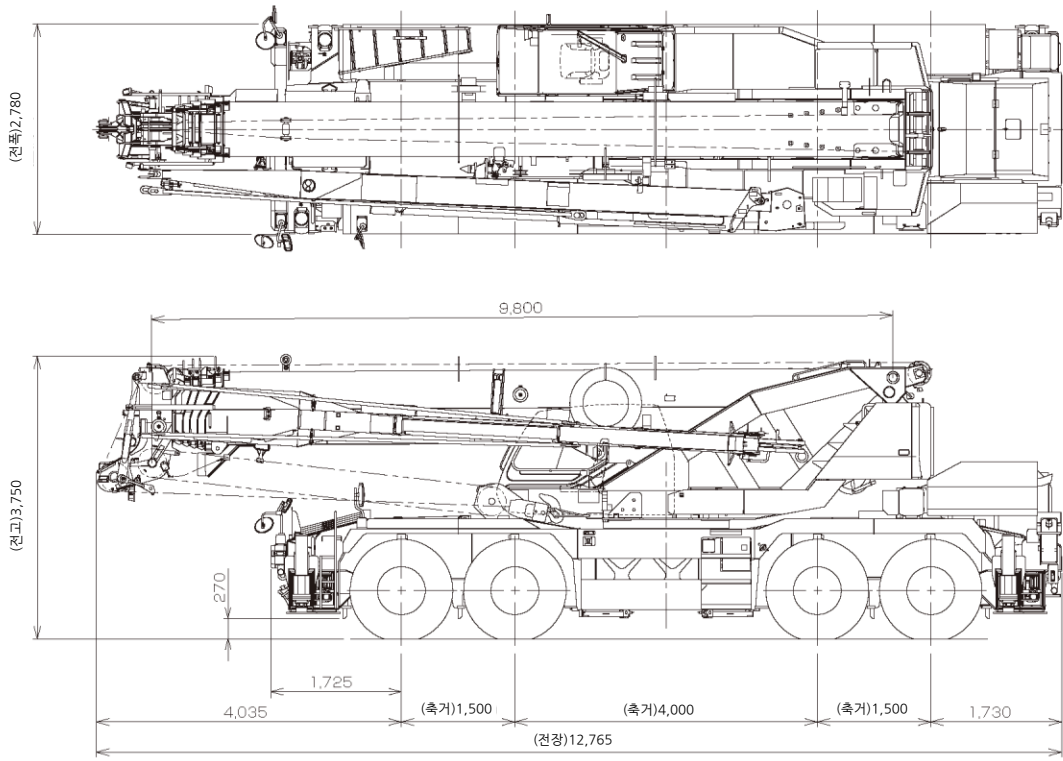
- 상글 톱의 정격 총하중은 붐의 정격 총하중에서 240kg 를 제한 값으로서, 호이스트와 보조 호이스트의 축 질량(100kg)을 포함한 값으로, 한도는 5.0t 입니다.
- 물체를 들어올린 상태에서의 주행은 '구동 모드 전환' 스위치를 '6WD 저속 주행'으로 하고, 시프트 스위치를 1속으로 하여 실시해 주십시오.
- 물체를 들어올린 상태에서의 주행은 선회 브레이크를 걸어 짐이 흔들리지 않도록 지면 부근에서 유지하며, 1.6km/h 이하로 실시해 주십시오. 특히 급핸들, 급발전, 급제동은 피해 주십시오.
- 물체를 들어올린 상태에서 주행할 때는 크레인 작업을 하지 말아 주십시오.

■ 작업 반경-작업 높이도





축척 1/100
(단위: mm)



본 도면에 기재된 AML 외부 표시등, 드럼 감시 카메라, 마커 램프, 사이드백 램프, 리모컨 서치라이트는 옵션입니다.

●본 기기는 신규 개발 차량 중량 제도에 의거한 적합증명서 '기본 통행 조건 중량' D를 교부받았으나, 실제 통행 조건은 경로별 도로 관리자의 산정 결과에 따라 부여됩니다.

■최소 직각 통과 폭

●전 4륜 스티어링으로 우회전 하는 경우

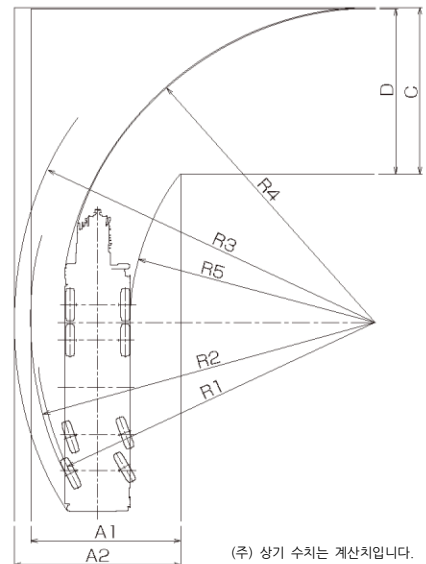
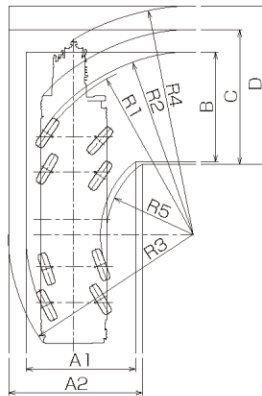
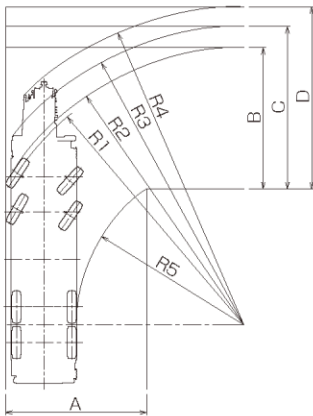
R1=11.50m (최소 회전 반경)
R2=11.70m (최외륜단 회전 반경)
R3=12.59m (차체 회전 반경)
R4=13.42m (봄 선단 회전 반경)
R5=7.06m (차체 내측 회전 반경)
A=5.96m (입구 통로 폭)
B=5.96m (차륜 출구 통로 폭)
C=6.84m (차체 출구 통로 폭)
D=7.70m (봄 선단 출구 통로 폭)

●8륜 스티어링으로 우회전 하는 경우

R1=7.50m (최소 회전 반경)
R2=7.70m (최외륜단 회전 반경)
R3=7.80m (차체 회전 반경)
R4=9.63m (봄 선단 회전 반경)
R5=3.66m (차체 내측 회전 반경)
A1=4.64m (차륜 입구 통로 폭)
A2=5.66m (차체 입구 통로 폭)
B=4.64m (차륜 출구 통로 폭)
C=5.66m (차체 출구 통로 폭)
D=6.67m (봄 선단 출구 통로 폭)

●후 4륜 스티어링으로 우회전 하는 경우

R1=14.34m (최소 회전 반경)
R2=14.54m (최외륜단 회전 반경)
R3=15.23m (차체 회전 반경)
R4=13.24m (봄 선단 회전 반경)
R5=10.33m (차체 내측 회전 반경)
A1=6.33m (차륜 입구 통로 폭)
A2=7.02m (차체 입구 통로 폭)
C=7.02m (차체 출구 통로 폭)
D=6.97m (봄 선단 출구 통로 폭)



(주) 상기 수치는 계산치입니다.

형식 호칭	사양	스펙 번호
GR-700N	70t 리프트 6단 봄 3단 풀 오토 지브 H형 아우트리거	GR-700N-2-00101

※ 구입하신 제품은 개량 등으로 인하여 본 사양서와 다를 수 있으나 이점 양해해 주시기 바랍니다.

株式会社 タダノ